

3.3. Raumgruppen

Punktsymmetrieelemente: n-zählige Dreh- und Drehinversions-Achsen							
	1	2	3	4	6		

Individuelle Translationen							
1. Schraubenachsen n_p							
Translation \tilde{t} um $\frac{p}{n}$ + Drehung um $\frac{360}{n}$ mit $\tilde{t} \parallel$ zur Drehachse							

2. Gleitspiegellebenen							
Translation \tilde{t} + Spiegelung m , mit $\tilde{t} \parallel m$							

Gesamttranslationen (zentrierte Gitter)							